

Uvjetovanost sustava linearnih jednadžbi

1 Uvod

Promatramo sustav linearnih jednadžbi $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$. Uz pretpostavku da je \mathbf{A} kvadratna regularna matrica, sustav ima jedinstveno rješenje $\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{b}$. Mogu se postaviti ovakva pitanja:

- (i) Koliko će se promijeniti rješenje \mathbf{x} sustava, ako se vektor slobodnih koeficijenata \mathbf{b} promijeni za $\Delta\mathbf{b}$, a matrica \mathbf{A} ostane nepromijenjena?
- (ii) Koliko će se promijeniti rješenje \mathbf{x} sustava, ako se matrica sustava \mathbf{A} promijeni za $\Delta\mathbf{A}$, a vektor \mathbf{b} ostane nepromijenjen?
- (iii) Koliko će se promijeniti rješenje \mathbf{x} sustava ako se matrica sustava \mathbf{A} promijeni za $\Delta\mathbf{A}$, a vektor \mathbf{b} za $\Delta\mathbf{b}$?

U odgovoru na sva tri pitanja pojavljuje se broj uvjetovanosti matrice \mathbf{A} (vidi primjerice [4], [], [])

$$\text{cond}(\mathbf{A}) = \|\mathbf{A}^{-1}\|\|\mathbf{A}\|,$$

gdje je $\|\cdot\|$ neka matricna norma. Broj uvjetovanosti matrice \mathbf{A} uvijek je veći ili jednak 1. Ako je matrica dobro uvjetovana ($\text{cond}(\mathbf{A})$ je blizu 1), pogreške u vektoru rješenja \mathbf{x} bit će reda veličina pogrešaka u matrici \mathbf{A} ili vektoru \mathbf{b} . Ako je matrica loše uvjetovana ($\text{cond}(\mathbf{A})$ je puno veći od 1), već male pogreške u elementima matrice \mathbf{A} ili vektoru \mathbf{b} proizvest će velike pogreške u vektoru rješenja \mathbf{x} .

Razloge ovim pojavama pokušat ćemo geometrijski obrazložiti na sustavu dvije jednadžbe s dvije nepoznanice, a pri tome razmatrat ćemo samo slučaj pojave pogrešaka u vektoru slobodnih koeficijenata.

2 Geometrijski smisao

Geometrijski gledano sustav dvije linearne jednadžbe s dvije nepoznanice predstavlja dva pravca u ravnini. Riješiti ovakav sustav znači pronaći sjecište spomenutih pravaca. Sustav je rješiv i ima jedinstveno rješenje ako se pravci sijeku u jednoj točki, ima beskonačno rješenja ako pravci leže jedan na drugome, a sustav nema rješenja ako se pravci ne sijeku (ako su paralelni!)

Razmotrimo najprije primjer sustav linearnih jednadžbi, gdje se odgovarajući pravci sijeku skoro pod pravim kutem:

$$\begin{aligned} 2x_1 - x_2 &= -1 \\ -x_1 - 2x_2 &= -2 \end{aligned} \tag{1}$$

Rješenje ovog sustava je vektor $x^* = (0, 1)^T$, a grafički je prikazan na *Slici 1.a*. Ovu sliku i odgovarajući ispis dobivamo tako tako da najprije pozovemo *Mathematica*-package `Graphics`ImplicitPlot``

```
In[1]:= << Graphics`ImplicitPlot`
```

```
In[2]:= n = 2; a = {{2., -1}, {-1, -2}}; b = {-1, -2};
x = LinearSolve[a, b];
Print["A =", MatrixForm[a], " b =", MatrixForm[b], " x =", MatrixForm[x], " cond[A] = ", cond[a, n]]
s10 = ImplicitPlot[{a[[1,1]]u + a[[1,2]]v == b[[1]], a[[2,1]]u + a[[2,2]]v == b[[2]]}, {u,-2,2},
PlotRange -> {-2, 4}];
```

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \text{cond}[A] = 1.8$$

Pri tome, broj uvjetovanosti matrica \mathbf{A} računali smo modulom `cond`:

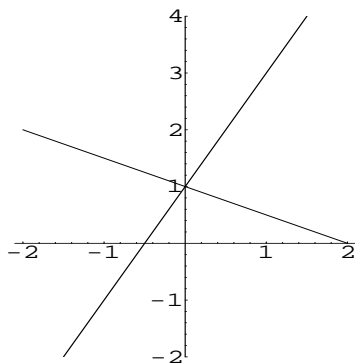
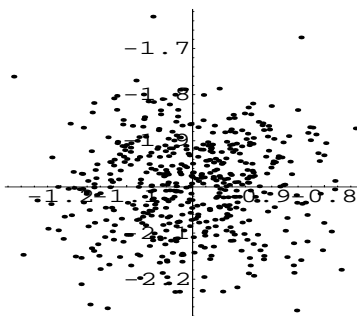
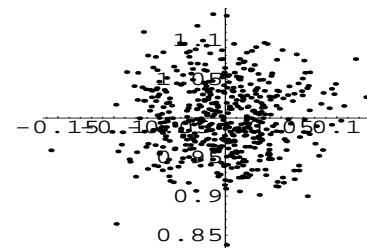
```
cond[a_, n_] := Module[{na, a1, na1},
  na = Max[Table[Sum[Abs[a[[i, j]]], {j, n}], {i, n}]];
  a1 = Inverse[a];
  na1 = Max[Table[Sum[Abs[a1[[i, j]]], {j, n}], {i, n}]];
  na na1 // N]
```

Sada ćemo promatrati puno sustava oblika (1) pri čemu ćemo komponente vektora \mathbf{b} kontaminirati normalno distribuiranom slučajnom varijablom $N[0, \sigma^2]$. Svi tako dobiveni vektori $\mathbf{b}^{(i)}$ prikazani su na *Slici 1.b* kao crne točkice u ravnini.

Za svaki takav vektor $\mathbf{b}^{(i)}$ riješit ćemo odgovarajući sustav jednadžbi. Tako dobivamo odgovarajuća rješenja sustava $\mathbf{x}^{(i)}$. Svi tako dobiveni vektori prikazani su na *Slici 1.c* kao crne točkice u ravnini.

Primijetimo da je “oblak” točkica koji predstavlja različite vektore $\mathbf{b}^{(i)}$ centriran oko točke $(-1, -2)$, koja predstavlja vektor slobodnih koeficijenata sustava (1), dok je “oblak” točkica koji predstavlja različite vektore $\mathbf{x}^{(i)}$ centriran oko točke $(0, 1)$, koja predstavlja vektor rješenja sustava (1).

a) Grafički prikaz sustava

b) Distribucija vektora \mathbf{b} c) Distribucija vektora \mathbf{x} 

Slika 1. Dobro uvjetovan sustav

U cilju generiranja spomenutih vektora $\mathbf{b}^{(i)}$ najprije moramo pozvati *Mathematica*-package `Statistics`Master``, a budući da ćemo puno puta rješavati sustava s istom matricom sustava i različitim slobodnim koeficijentima, iskoristit ćemo novu mogućnost koju pruža *Mathematica 5.0*.

```
In[3]:= << Statistics`Master`
```

```
In[4]:= m = 500; var = .1; SeedRandom[1]; podb = podx = Table[{0, 0}, {i, m}];
f = LinearSolve[a];
Do[b1 = {Random[NormalDistribution[b[[1]], var]], Random[NormalDistribution[b[[2]], var]]};
  x1 = f[b1]; (* LinearSolve[a, b1]; *)
  podb[[i]] = b1; podx[[i]] = x1,
  {i, m}];
s11 = ListPlot[podb, PlotStyle -> {AbsolutePointSize[2]}, AspectRatio -> Automatic];
s12 = ListPlot[podx, PlotStyle -> {AbsolutePointSize[2]}, AspectRatio -> Automatic];
Show[GraphicsArray[{s10, s11, s12}]];
```

Primijetimo da je na *Slici 1* da veličina “oblaka” vektorâ slobodnih koeficijenata $\mathbf{b}^{(i)}$ otprilike odgovara veličini “oblaka” vektorâ rješenja $\mathbf{x}^{(i)}$. To znači da su pogreške u vektoru rješenja \mathbf{x} reda veličina pogrešaka

u vektoru \mathbf{b} . Posljedica je to malenog broja uvjetovanosti matrice \mathbf{A} , odnosno dobre uvjetovanosti sustava linearnih jednadžbi.

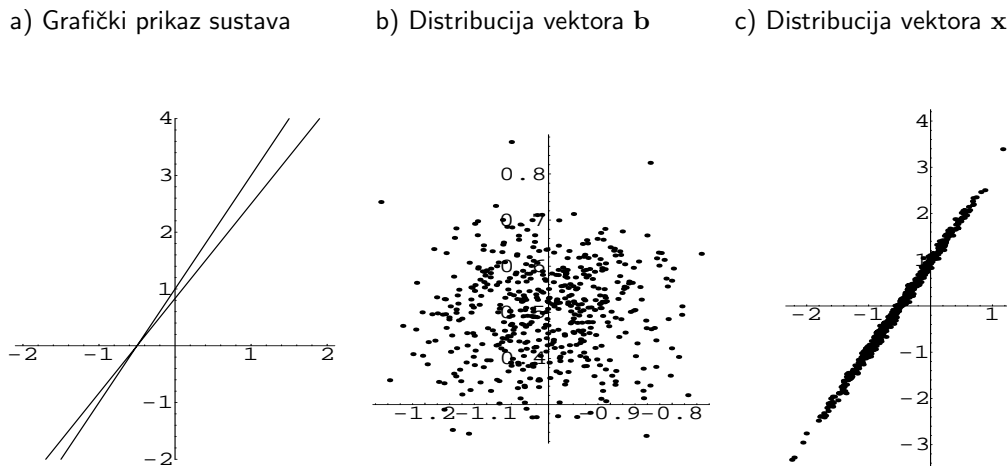
Razmotrimo sada primjer sustav linearnih jednadžbi, gdje se odgovarajući pravci sijeku pod vrlo malim kutem:

$$\begin{aligned} 2x_1 - x_2 &= -1 \\ -x_1 + .6x_2 &= .5 \end{aligned} \quad (2)$$

Rješenje ovog sustava je vektor $x^* = (-.5, 0)^T$, a grafički je prikazan na *Slici 2.a*.

Ponovo ćemo promatrati puno sustava oblika (2) pri čemu ćemo komponente vektora \mathbf{b} kontaminirati kao i u prethodnom primjeru sličnom normalno distribuiranom slučajnom varijablom. Svi tako dobiveni vektori $\mathbf{b}^{(i)}$, prikazani na *Slici 2.b* kao crne točkice u ravnini, čine “oblak” gotovo iste veličine kao u prethodnom primjeru.

U ovom slučaju (kao što možemo primijetiti na *Slici 2.c*) “oblak” točkica koji predstavlja različite vektore $\mathbf{x}^{(i)}$ predstavljen je vrlo izduženim elipsastim oblikom s centrom u točki $(-.5, 0)$, koja predstavlja vektor rješenja sustava (2). To znači da se mogu očekivati puno veće pogreške u vektoru rješenja \mathbf{x} , nego što su veličine pogrešaka u vektoru \mathbf{b} . Posljedica je to relativno velikog broja uvjetovanosti matrice \mathbf{A} ($\text{cond}(\mathbf{A}) = 45$), odnosno loše uvjetovanosti sustava linearnih jednadžbi (2).



Slika 2. Loše uvjetovan sustav

Zadatak 1 Umjesto Slike 1.a nacrtajte sliku gdje će se pojaviti svi pravci

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 &= b_1^{(i)} \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 &= b_2^{(i)}, \quad i = 1, \dots, m \end{aligned}$$

ali tako da oni koji su bliži pravcima određenim s (1) budu tamnije nacrtani, a oni koji su udaljeniji od pravaca određenih s (1) budu svjetlije nacrtani. Što predstavlja najtamniji dio slike ?

Sličan crtež izradite umjesto Slike 2.a.

Zadatak 2 Koristeći se svojstvenim vrijednostima i svojstvenim vektorima matrica koje se pojavljuju u ovoj analizi opišite elipsaste “oblake” na Slici 1.c i Slici 2.c. Uspostaviti vezu između kuta koji zatvaraju pravci, kojima je grafički opisan sustav jednadžbi (1) i broja uvjetovanosti matrice sustava.

Zadatak 3 Sličnu analizu i slike izradite za slučaj tri jednadžbe s tri nepoznanice.

Zadatak 4 Pokušajte geometrijski interpretirati ovisnost pogreške prilikom rješavanja sustava dvije linearne jednadžbe s dvije nepoznanice ako se pogreške mogu očekivati samo u matrici \mathbf{A} ili ako se pogreške mogu očekivati u matrici \mathbf{A} i u vektoru \mathbf{b}

Literatura

- [1] J. W. DEMMEL, *Applied Numerical Linear Algebra*, SIAM, Philadelphia, 1997.
- [2] D. KINCAID, W. CHENEY, *Numerical Analysis*, Brooks/Cole Publishing Company, New York, 1996.
- [3] W. H. PRESS, B. P. FLANNERY, S. A. TEUKOLSKY, W. T. VETTERLING, *Numerical Recipes*, Cambridge University Press, Cambridge, 1989.
- [4] R. SCITOVSKI, *Numerička matematika*, Odjel za matematiku, Sveučilište u Osijeku, Osijek, 2000